

Závod Wertheim
(49:45:30/09:29:43)

Datum konání závodu: 05.06.2011
Kategorie závodu : ZO - Šternberk
Průmerná vzdálenost: 562.137km (rozpeti 554.409km - 577.710km)
Počet nasazených PH: 98
Počet chovatelů: 9
Čas startu: 05:45:00
Mistrovská série: 12/ 7
Bodová sazba: 80/ 44
Počasí v místě startu: Jasno, 18C
klidno
Počasí v místě doletu: Skoro jasno, 27C
silny JV vitr
Přílet prvního PH: KUBÁČEK Lubomír, Bělkovice, Šternberk
09-0234-4108 H 1.den,14:42:39 hod., rozchod -00:00:03 hod.
vzdálenost: 562.212km rychlost:1045.637m/min
Doba letu:08:57:40 hod.
Přílet posledního PH: GROH Aleš, Domašov, Šternberk
08-0234-2107 H 1.den,16:09:36 hod., rozchod +00:00:13 hod.
vzdálenost: 563.378km rychlost: 902.141m/min
Doba letu:10:24:29 hod.

Doba trvání závodu: 01:25:31 hod.

Tabulka účasti organizace

Název	P_N_PH	P_U_PH	P_N_CH	P_U_CH	%
Šternberk	98	20	9	4	20.00

Tabulka rozdělení bodů

%	Body	Poř	m/min
2	80	2	1016.430
4	76	4	1005.223
6	72	6	960.955
8	68	8	947.438
10	64	10	943.140
12	60	12	939.765
14	56	14	935.702
16	52	16	918.734
18	48	18	906.002
20	44	20	902.141

Wertheim

1 KUBÁČEK Lubomír, Bělkovice

13/	8/	8	1/1	489/2299	562.212
1	09-0234-4108	H	1-14:42:39	1045.64	
2	09-0234-4198	HE	1-14:58:06	1016.43	
3	08-0234-736	HE	1-14:59:57	1013.04	
4	08-0234-823	H	1-15:04:16	1005.22	
5	07-0234-1567	H	1-15:24:12	970.63	
15	07-0234-1511	HE	1-15:54:43	922.05	
16	09-0234-4107	H	1-15:56:55	918.73	
18	06-0234-440	H	1-16:05:31	906.00	

2 MACHÁČEK Dalibor, Šternberk

27/	8/	4	2/2	251/1445	559.620
6	09-0234-3479	H	1-15:27:21	960.96X	
7	07-0234-447	HE	1-15:34:33	949.22	
10	07-0234-469	H	1-15:38:21	943.14	
11	06-0234-2020	HE	1-15:40:09	940.29	
13	08-0234-574	H	1-15:42:53	935.99X	
14	07-0234-474	HE	1-15:43:04	935.70	
17	09-0234-3476	HE	1-15:56:59	914.42X	
19	08-0234-553	HE	1-16:03:57	904.13X	

3 ŠIRGEL Pavel, Liboš

7/	3/	3	3/4	193/618	555.025
8	06-0234-783	H	1-15:30:49	947.44	
9	09-0234-5371	HE	1-15:32:41	944.43	
12	06-0234-757	HE	1-15:35:36	939.77	

4 GROH Aleš, Domašov

10/	1/	1	4/3	45/743	563.378
20	08-0234-2107	H	1-16:09:36	902.14	